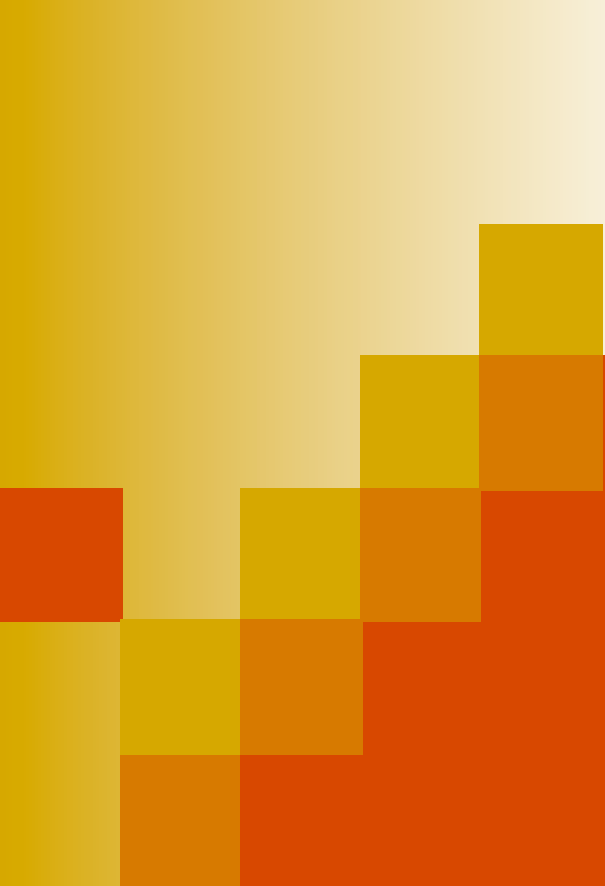




# Herramientas de Software

## **Diseño Integrado de Sistemas Embebidos**

Eduardo Daniel Cohen

[dcohen@herrera.unt.edu.ar](mailto:dcohen@herrera.unt.edu.ar)

<http://www.microprocesadores.unt.edu.ar/sistemasembebidos>



# Entorno de desarrollo

---

- Desarrollo en Lenguaje C
  - Concepto de programación portable
  - Automatización de la compilación
- Herramientas de desarrollo
  - Control de versiones
  - Documentación

# Programación en C

---

- Desarrollado en los laboratorios Bell (AT&T) entre 1969-1973 por Kernighan y Ritchi
- Pensado para escribir el Kernel de Unix, antes era escrito en assembler
- Amplia difusión en los sistemas embebidos
- Permite reusar el código entre distintas plataformas



# Estructura de un proyecto

---

## ■ Archivos H:

- Definen tipos de datos y macros publicos
- Declaran variables compartidas
- Declaran funciones publicas

## ■ Archivos C:

- Definen tipos de datos y macros internos
- Declaran y definen variables privadas
- Definen variables publicas
- Declaran y definen funciones privadas
- Definen las funciones publicas

# Diseño orientado a objetos

---

- Para un diseño orientado a objetos
  - Un archivo C implementa una clase.
  - Los métodos privados se declaran en el propio archivo C.
  - Los métodos publicos se declaran en el archivo H correspondiente.
  - Es recomendable que no existan variables globales compartidas.

# Versiones de C

---

- K&R 1969 al 1973
- K&R 1978
- ANSI C → K&R Second Edition 1988
- ANSI C or C89 → ANSI X3.159-1989
- C90 → ISO/IEC 9899:1990
- C95 → ISO/IEC 9899:1995
- C99 → ISO/IEC 9899:1999
- C11 → ISO/IEC 9899:2011

# C90

---

- Primera versión estándar (100% compatible C89)
- Solo soporta comentarios con `/* */`
- No se soporta tipos de 64 bits
- No se soporta definición de variables fuera del comienzo de un bloque.
- Definición de valores de la estructura sin nombre.
- No se soportan arrays de largo variables.
- No se soporta funciones inline
- Es el mínimo común denominador, si se programa en C90 siempre se podrá compilar el código.

# Programación portable

- El lenguaje C tiene muchas variantes, ANSI, C90, C99, C11 y además extensiones específicas de cada compilador.
- Cuando se quiere programar para muchas plataformas y compiladores se debe tener esto en cuenta.
- Si se desea reutilizar el código también es importante tenerlo en cuenta.
- Usamos GCC con **-std=C90 -pedantic -Wall -Error** para conseguir la máxima portabilidad

# Directiva const

---

- Declara una variable como constante
- En los sistemas embebidos implica además que la misma se ubica en FLASH y no en RAM.
- También califica a un parámetro para impedir que el mismo se alterado dentro de una función.
- También califica a un puntero para saber si se puede cambiar la memoria apuntada por dicho puntero

# Definicion de variables

- Diferencia entre estas definiciones
  - `int * const foo;`
    - Puntero a un entero constante
  - `int const * foo;`
    - Puntero constante a un entero
  - `const int * foo;`
    - Puntero constante a un entero
  - `int const * const foo;`
    - Puntero constante a un entero constante
  - `const int * const foo;`

# Variables y constantes

- Las variables se convierten automáticamente a constantes
- El siguiente código compila y funciona sin problemas

```
int suma(const int a, const int b) {  
    return (a + b);  
}  
  
void main(void) {  
    int r, a = 10, b = 15;  
    r = suma(a, b);  
}
```

# Directiva volatile

---

- Se aplica a variables locales o globales
- Le indica al procesador que el contenido puede cambiar en cualquier momento sin intervención del código
- Por ejemplo se aplica en:
  - Registros de entrada/salida
  - Variables compartidas con interrupciones
  - Variables compartidas entre procesos
- Desactiva las optimizaciones de código para el acceso a esa variable

# Directiva static

- Aplicado a variables locales las convierte en variables globales sin visibilidad para el resto del código
  - Conservan el valor entre llamadas
- Aplicadas a variables globales y procedimientos impide el acceso a los mismos desde fuera del código C
  - Impide el uso de **extern** en otro módulo

# Opreadores a nivel de bits

- **A & B** Realiza una operación AND bit a bit entre de A y el de B
  - $A = 0x0F \& 0x13 \rightarrow A = 0x03$
- **A | B** Realiza una operación OR bit a bit entre el valor de A y el de B
  - $A = 0x18 | 0x03 \rightarrow A = 0x1B$
- **A ^ B** Realiza una operación OR EXCLUSIVO bit a bit entre A y B
  - $A = 0x18 | 0x33 \rightarrow A = 0x2B$

# Operadores a nivel de bits

- **$\sim A$**  Realiza una inversión de los bit del valor de A (Complemento a 1)
  - $A = \sim 0x2A \rightarrow A = 0xE4$
- **$A \ll B$**  Corre el B lugares a la izquierda valor de A
  - $A = 0x0F \ll 2 \rightarrow A = 0x3C$
- **$A \gg B$**  Corre el B lugares a la derecha valor de A
  - $A = 0x18 \gg 1 \rightarrow A = 0x0C$

# Como funciona el compilador

---

- En general se llama compilacion al proceso de traducción del codigo fuente al codigo binario que ejecuta el procesador.
- En el caso de C este proceso se desarrolla en tres fases:
  - Preprocesamiento
  - Compilacion
  - Enlazado

# Preprocesamiento

---

- Normalmente toma un unico archivo c y entrega un archivo c preprocesado.
- El procesador tiene como tareas
  - Expandir los macros
  - Expandir los archivos incluidos
- El resultado es un archivo autocontenido listo para compilar
- En general el preprocesamiento se hace automaticamente antes de compilar

# Compilación

---

- El proceso de compilación toma un archivo preprocesado y entrega un archivo con código objeto.
- El compilador tiene como tareas
  - Traducir el código C a código binario ejecutable por el procesador
  - Generar una tabla con las referencias externas al archivo.

# Enlazado

---

- El proceso de enlazado toma todos los archivos con código objeto y las librerías y el ejecutable definitivo.
- El enlazador tiene como tareas
  - Resolver las referencias entre módulos
  - Asignar las zonas de memoria para cada segmento de código o de variables
  - Reubicar los bloques de código compilado
  - Generar la imagen final del ejecutable



# Compilando un proyecto

---

- Un proyecto esta formado normalmente por varios archivos de cabeceras, fuentes y librerias.
- Enm este caso se debe compilar cada archivo por separado y despues se enlazar los archivos de codigo objeto con las librerias.
- Para resolver este proceso existe una herramienta que automatiza el proceso de compilacion.

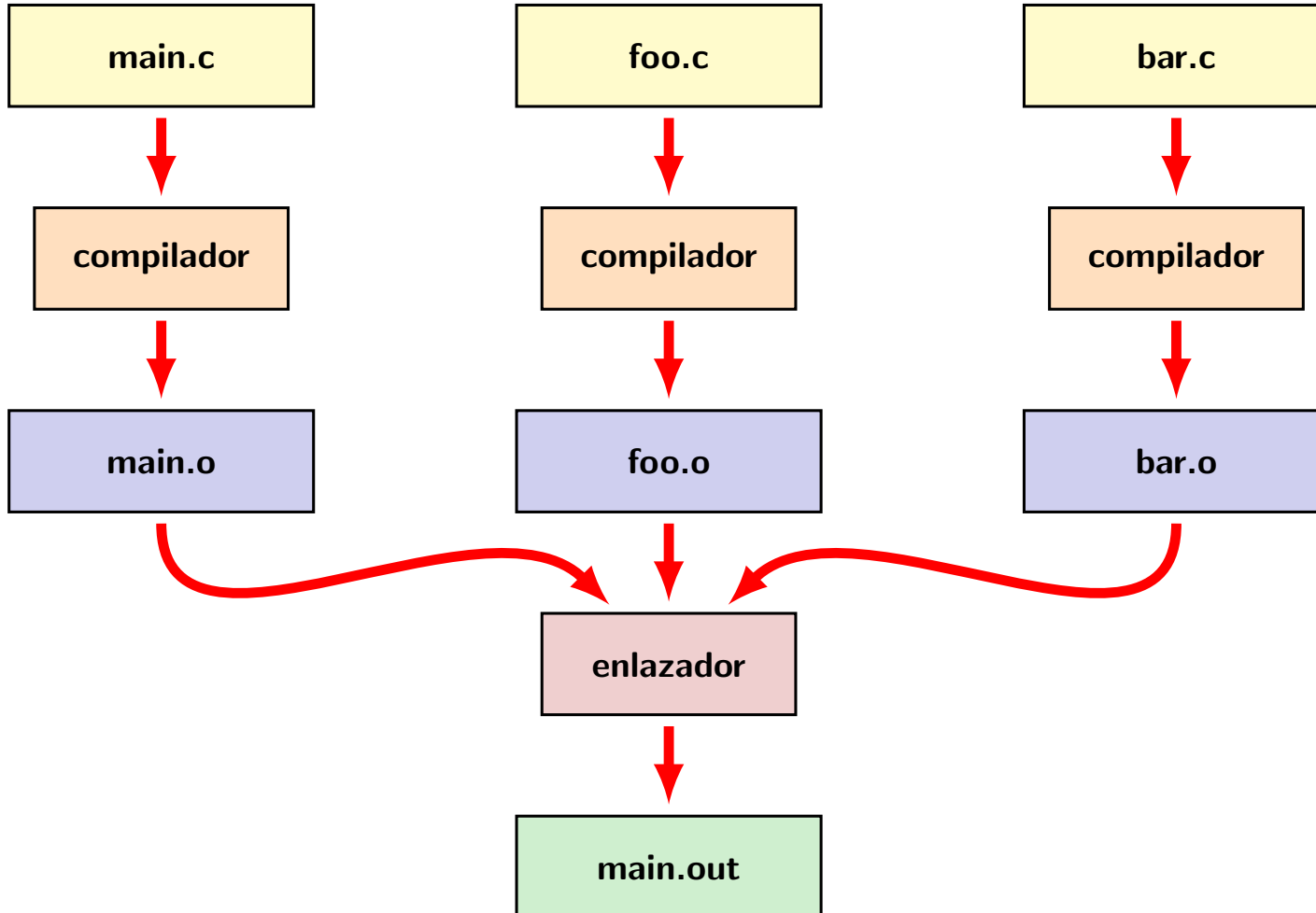


# Make y Makefile

---

- Make es una herramienta destinada a automatizar el proceso de compilación de proyectos voluminosos.
- Forma parte de las herramientas del estandar POSIX.
- Utiliza un archivo llamado makefile que define una serie de reglas en funcion de las cuales make ejecuta las acciones necesarias.

# Compilando un proyecto



# Compilando un proyecto

- `gcc main.c`

- `gcc main.c foo.c bar.c`

**Error**

- `gcc -c main.c -o main.o`

- `gcc -c foo.c -o main.o`

- `gcc -c bar.c -o bar.o`

- `gcc bar.o main.o foo.o -o app`

# Makefile para el proyecto

---

```
all: foo.o bar.o main.o
    gcc -o app foo.o bar.o main.o
foo.o: foo.c
    gcc -c foo.c
bar.o: bar.c
    gcc -c bar.c
main.o: main.c
    gcc -c main.c
```

# Un makefile mas inteligente

```
SRC_DIR = ./source
```

```
OBJ_DIR = ./build
```

```
SRC_FILES = $(wildcard $(SRC_DIR)/*.c)
```

```
OBJ_FILES = $(patsubst $(SRC_DIR)%.c,  
                        $(OBJ_DIR)%.o,$(SRC_FILES))
```

```
all: $(OBJ_FILES)
```

```
    gcc $(OBJ_FILES) -o $(OBJ_DIR)/app.out
```

```
$(OBJ_DIR)/%.o: $(SRC_DIR)/%.c
```

```
    gcc -c $< -o $@
```



# Coding guidelines

---

- Son un conjunto de convenciones sobre como escribir el codigo:
  - Aumentan la legibilidad
  - Disminuyen los errores
- Existen versiones gratuitas y veriones pagas
  - MISRA-C
  - NASA SEL-94-003

# MISRA 2004

---

- Rule 1.1 Code shall conform to C90
- Rule 6.1 The plain char type shall be used only for the storage and use of character values.
- Rule 8.1 Functions shall have prototype declarations and the prototype shall be visible at both the function definition and call.
- Rule 8.8 An external object or function shall be declared in one and only one file.
- Rule 9.1 All automatic variables shall have been assigned a value before being used.

<http://caxapa.ru/thumbs/468328/misra-c-2004.pdf>

# Pruebas

---

- Las pruebas se utilizan para detectar errores
- Existen dos clases de pruebas:
  - Pruebas estaticas (Verificación)
    - El codigo no es compilado ni ejecutado
    - Verifica el cumplimiento de los estandares
  - Pruebas dinamicas (Test)
    - El codigo es compilado y ejecutado
    - Verifica el cumplimiento de los requisitos

# Pruebas estaticas

---

- Pueden ser realizadas por herramientas automaticas
  - Verifican cumplimiento de los prototipos
  - Eliminan situaciones ambiguas
- Tambien pueden ser realizadas por otra persona (Review)
  - Mejora la calidad del software
  - Mejora la calidad del programador
  - Mejora el trabajo en equipo

# Testing

---

- Los tests son pruebas dinamicas
- Verifican el cumplimiento de los requisitos
- Existen distintos niveles de testing
  - Pruebas unitarias
    - Verifica un unico archivo C o una clase
  - Pruebas de modulo
    - Verifica el conjunto de archivos que forma un modulo
  - Pruebas del sistema
    - Verfica el sistema completo

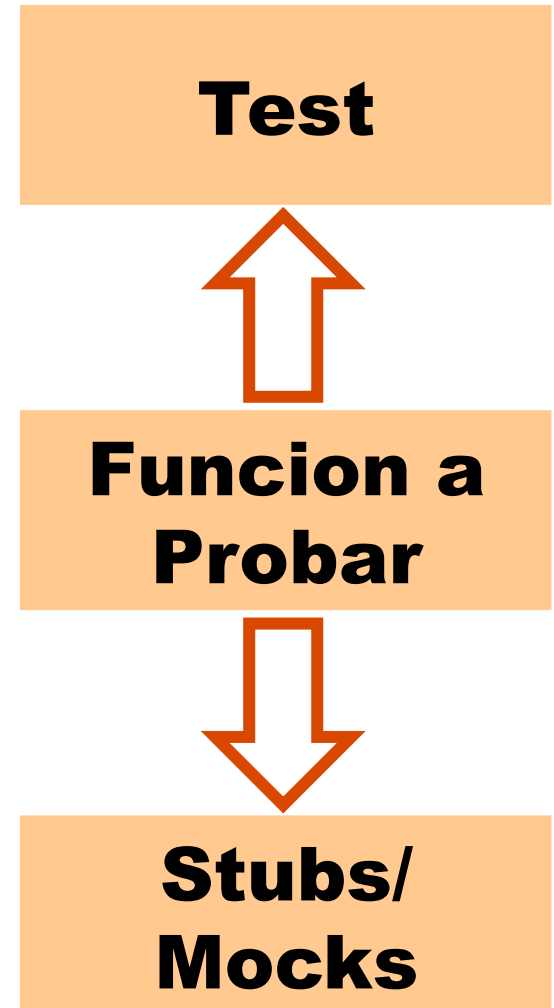
# Test Driven Development

---

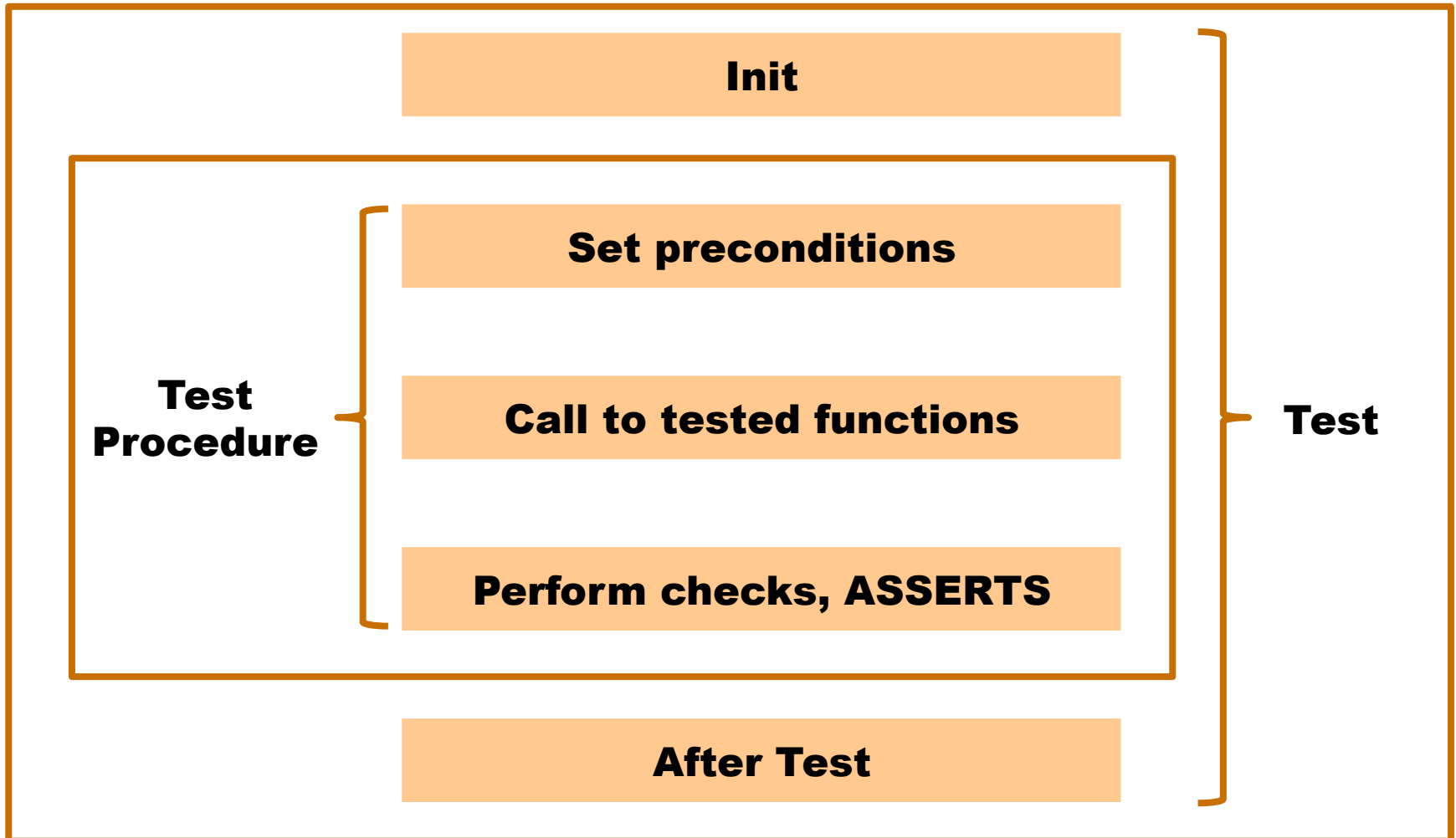
- Consiste en el diseño de los Tests al mismo tiempo que se definen los requisitos del sistema.
- El desarrollo del sistema se hace guiado por las pruebas que debe superar.
- Como cada prueba verifica el cumplimiento de un requisito, entonces el sistema esta completo cuando pasa todas las pruebas
- Cuando se hacen cambios se verifica que el sistema sigue cumpliendo todos los requisitos, es decir que no hay una regresion.

# Pruebas Unitarias

- Pruebas unicamente un archivo c
- Se prueban unicamente las funciones externas
- Todas las funciones utilizadas de otros archivos utilizadas por el codigo se reemplazan por funciones Stub o Mock



# Estructura de los tests



# Unity

- Es una librería para testing de código C a nivel de unidades y módulos.
- Permite escribir Test muy rápidamente y en una forma muy conceptual.
- Se expresan muy claramente los resultados esperados de una operación.

```
void test_calcularCRC(void) {  
    char data[11] = "0123456789";  
    TEST_ASSERT_EQUAL(0x443D, calcularCRC(data, 10));  
}
```



# CMock

---

- Es una librería para generar funciones de Stub o de Mock
- Emulan a las funciones externas al archivo que se esta probando
  - Las funciones stub que no hacen nada y solo permiten la compilacion del test
  - Las funciones mock son funciones verifican los parametros y devuelven resultados predefinidos

# Funciones de Mock

```
int32_t open(...) {  
    /* ... */  
    void* ptr = malloc()  
    sem_wait(&sem);  
    /* ... */  
    sem_post(&sem);  
    /* ... */  
}
```

```
void test_openMallocReturnNull(void) {  
    malloc_ExpectAndReturn(NULL)  
    TEST_ASSERT_TRUE(open(„/dev/serial“) == -1 )  
}
```



# Ceedling

---

- Es un framework que trabaja en conjunto con unity y cmock
- Automatiza las tareas de testing
  - Genera automaticamente los mock
  - Ejecuta los test
  - Recopila los resultados
- Automatiza tambien la creación del makefile

# Coverage

---

- Un factor de calidad del software es el grado de cobertura de los test
- Existen distintas métricas
  - Function coverage
  - Statment coverage
  - Branch coverage
  - Condition coverage
- Cuanto mayor la cobertura de los test menor es la posibilidad de errores

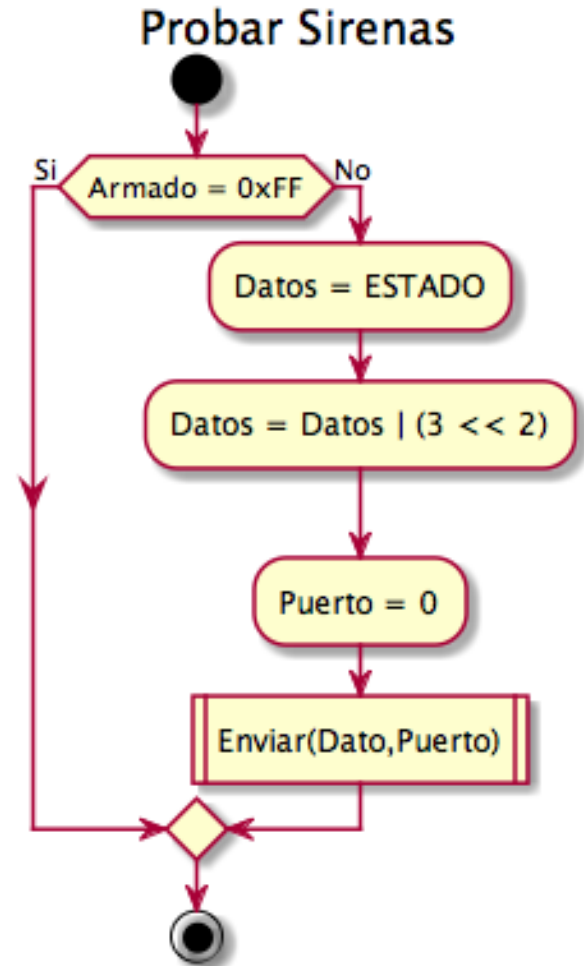
# Diagramas UML con Plantuml

---

- Permite generar la mayoría de los diagramas de UML para documentar el diseño del proyecto.
- Los diagramas se generan a partir de un archivo de texto con comandos muy sencillos.
- Es muy fácil de mantener y muy rápido dado que no hay que preocuparse por la parte gráfica.

# Diagrama de Actividades

```
@startuml
title Probar Sirenas
start
if (Armado = 0xFF) then (Si)
else (No)
    :Datos = ESTADO;
    :Datos = Datos | (3 << 2);
    :Puerto = 0;
    :Enviar(Dato, Puerto) |
endif
stop
@enduml
```



# Diagrama de secuencia

@startuml

actor Usuario

participant Despachador

participant forzarC

Usuario -> Despachador: Tecla Forzar

activate Despachador

Despachador -> forzarC: ACTIVACION\_SENSOR

activate forzarC

forzarC -> forzarC: getMEL(EstadoEntradas)

forzarC -> forzarC: armarMatrizForzado(EstadoEntradas,  
PercepcionForzada)

forzarC -> forzarC: cambiarEstado(ESTADO\_ARMADO, PercepcionForzada)

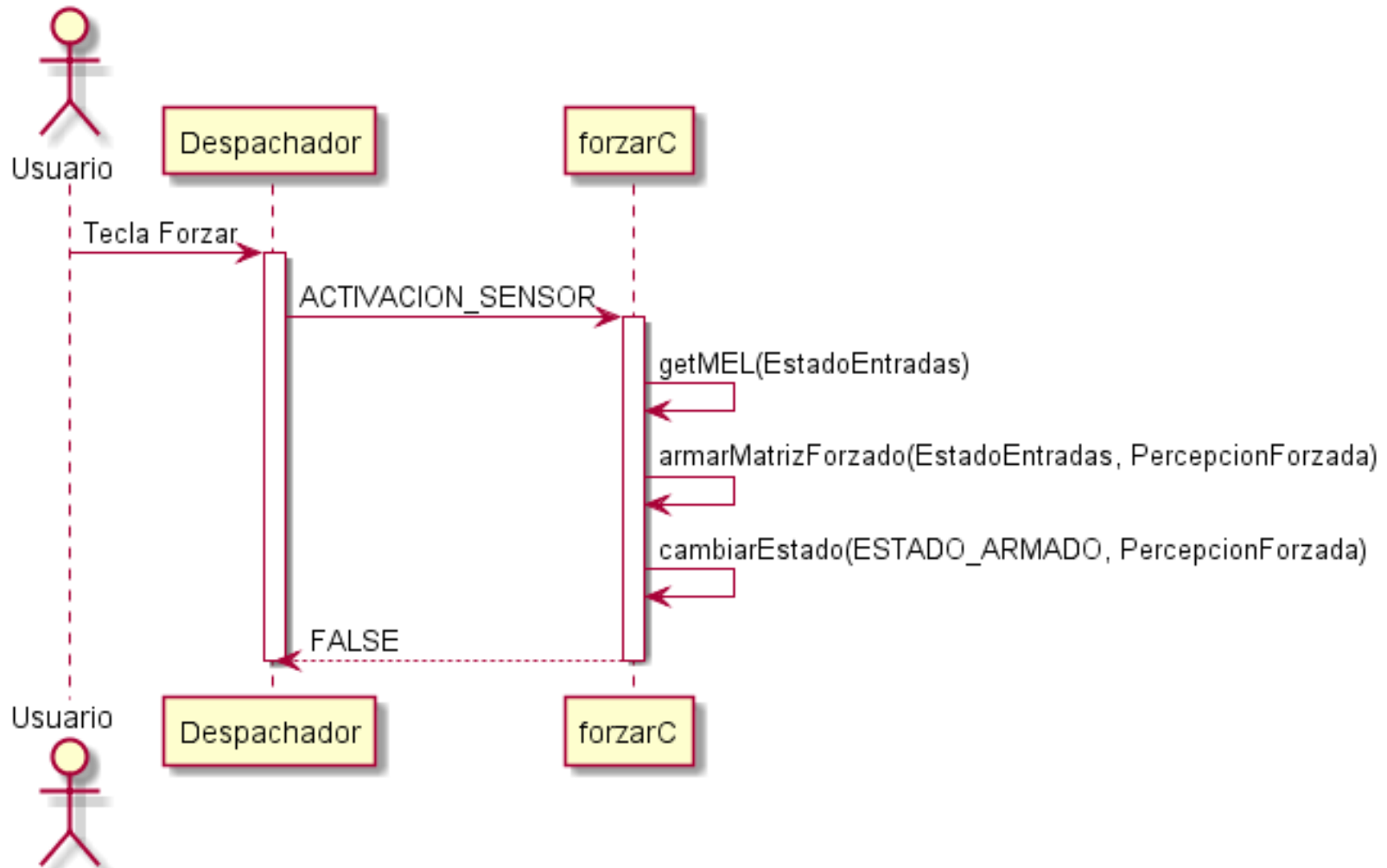
forzarC --> Despachador: FALSE

deactivate Despachador

deactivate forzarC

@enduml

# Diagrama de secuencia





# Documentación con Doxygen

---

- Permite generar documentación de estructuras, tipos y funciones.
- Se genera a partir de comentarios especiales en el código fuente.
- La documentación puede generarse en HTML, Latex, PDF, Man Pages, RTF y XML.
- También puede documentarse parte del diseño utilizándolo con plantuml.

# Ejemplo de documentación

```
//! Define un entero de un byte sin signo.
typedef unsigned char UINT8;

//! Cambia el estado de la sirena.
/*! Fija un nuevo estado para la sirena. En el caso que
estado sea 0, la sirena no sonará. En el caso que estado
sea 1, la sirena sonará.
@param[in] estado Nuevo estado que se asigna a la sirena:
    @li @c 0 La sirena se apaga.
    @li @c 1 La sirena se prende.
*/
void setSirena(UINT8 estado);
```

# Resultado en html

The screenshot shows a web browser window with the address bar displaying the file path: `file:///Users/evolentini/Proyectos/alarma/Api/html/salidas_8h.html#a9eaa`. The page header includes the logo of the Universidad Nacional de Tucumán (UNUT) and the text "Sistema de Alarma 1.00" and "Laboratorio de Microprocesadores - Faceyt - UNT".

The left sidebar shows a navigation tree with the following items:

- ▼ salidas.h
  - ▶ SALIDAS\_STRUCT
    - ledApagado
    - ledArmadoPrincipal
    - ledArmadoRemoto
    - ledFallaPrincipal
    - ledFallaRemoto
    - ledForzadoPrincipal
    - ledForzadoRemoto
    - ledInactivoPrincipal
    - ledIntrusionPrincipal
    - ledPrendido
    - ledPresentePrincipal
    - ledPresenteRemoto
    - ledTitilando
    - SALIDAS
    - getLed
    - getSalidas
    - inicializarSalidas
    - refrescarSalidas
    - setLed
    - setSalidas
    - setSirena**
  - ▶ tareas.h

The main content area displays the documentation for the `void setSalidas ( const SALIDAS MS )` function. The text describes its purpose: "Cambia las dos matrices de salidas actuales." and "Cambia todas las salidas simultáneamente fijando dos nuevas matrices de salida en una única operación." It also lists the parameters: "[out] **salidas** Puntero con la estructura de matrices de salidas que se quiere utilizar."

Below this, the documentation for the `void setSirena ( UINT8 estado )` function is shown. It describes its purpose: "Cambia el estado de la sirena." and "Fija un nuevo estado para la sirena. En el caso que estado sea 0, la sirena no sonará. En el caso que estado sea 1, la sirena sonará." It lists the parameters: "[in] **estado** Indica el nuevo estado que se le asignara a la sirena:" followed by a bulleted list:

- 0 La sirena se apaga.
- 1 La sirena se prende.

The footer of the page shows the navigation bar with the following items: `evolentini`, `Proyectos`, `alarma`, `Firmware`, `Cabeceras`, and `salidas.h`. It also includes the text "Generado el Miércoles, 20 de Abril de 2016 18:28:49 para Sistema de Alarma por **doxygen** 1.8.8".

# Control de versiones

---

- Son herramientas diseñadas para gestionar los cambios en el proyecto.
- Los sistemas mas conocidos son CVS, Subversion, GIT, Bazaar y Mercurial.
- Cualquiera de ellos permite:
  - Almacenar los archivos del proyecto.
  - Almacenar los cambios en el proyecto.
  - Efectuar un seguimiento de los cambios efectuados en los archivos del proyecto.



# **GIT**

---

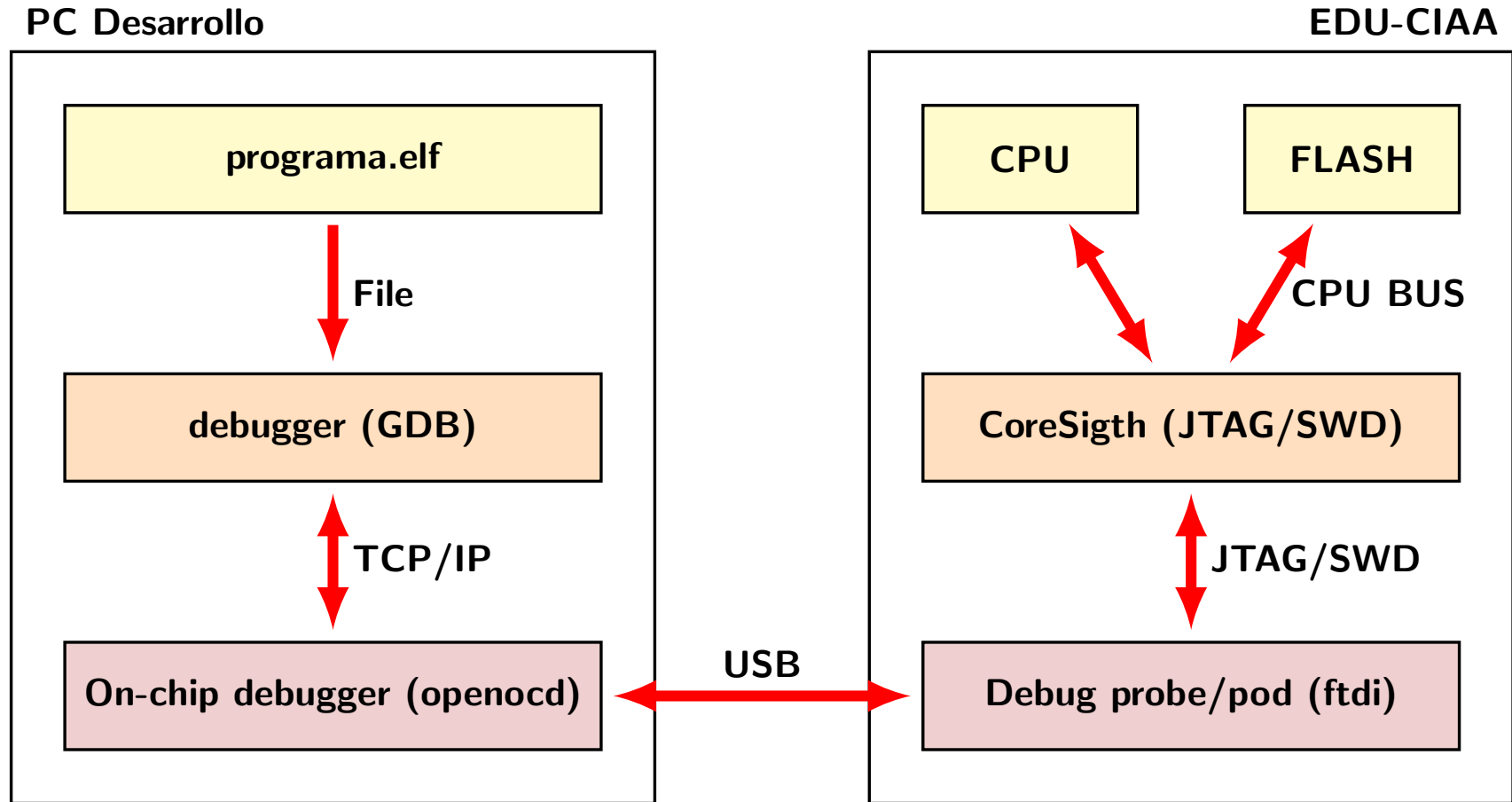
- Es una herramienta para control de versiones diseñada por Linus Torvald.
- Es un sistema distribuido donde cada programador tiene una copia completa del repositorio.
- Los cambios pueden intercambiarse directamente entre clientes usando http, ssh o rsync.
- El servidor no es mas que un cliente que esta siempre disponible.

# Grabacion y depuración

---

- Cuando se compila un proyecto para un sistema embebido el resultado es una imagen de la memoria flash.
- Esta imagen debe grabarse en la memoria interna del microcontrolador.
- Para ello el procesador dispone de un modulo destinado a comunicarse con las herramientas de desarrollo.
- Las interfaces mas difundidas para las herramientas de desarrollo son JTAG (Join Test Action Group) y SWD (Serial Wire Debug).

# Diagrama de bloques



# Componentes

---

- Imagen EFL: Imagen binaria del programa lista para ser ubicada en la memoria del procesador
- Debugger (GDB): Utilidad con capacidad para leer el archivo ELF, prepararlo para ejecutar y realizar la depuración del mismo:
  - Inspeccion de variables
  - Ejecución paso a paso



# Componentes

---

- OpenOCD: Servidor para depuración remota que traduce los comandos de GDB en secuencias de comandos comprensibles por la interface de depuracion (POD)
- POD: Circuito electronico que recibe los comandos de OpenOCD y genera las señales electricas y tramas especificadas por la interface de depuracion del procesador (JTAG/SWD)